

Proto #2



PlugNPLay Prototype Handleiding



Wat hebben we nodig?

- M5StickC
- Lichtsensensor
- 3 naar 4 pin adapter
- Servomotor
- 4 pin grove kabel
- USB-C kabel
- UIFlow op pc

Moeilijkheidsgraad: ★ ★

INPUT à BREIN

- Plaats de lichtsensoren op de M5StickC.

BREIN à OUTPUT

- Connecteer de M5StickC met de 180°-servomotor:
 - Verbind de M5StickC met de 4 pin grove kabel.
 - Verbind de servomotor met de 3 pin adapter.

Let Op! Zorg dat de donkerste kabel op de G-pin terecht komt (op die manier is het prototype steeds geconnecteerd met de 'grond').

 - Verbind nu de 4 pin grove kabel met de 3 pin adapter.

HET BREIN PROGRAMMEREN

- Koppel het prototype met jouw computer via <https://flow.m5stack.com/>
- Download de CODE via de website-tool: **Prototype: basics**
 - Dropbox-venster? Sluit dit want je moet niet registreren.
 - Download de file. Je hoeft dit document niet te openen op jouw computer.
- Open het document via het programma: 
- Schakel codetaal van Python naar Blockly: 
- Verstuur de code naar jouw M5StickC: klik op RUN: 

WERKING

Je ziet het **servomotortje draaien** en er komt een gezichtje tevoorschijn op het scherm. Onze lichtsensoren capteert het licht en de servomotor geeft aan wat de lichtsterkte is. Hoe meer lichtinval, hoe meer de servomotor zal draaien!

