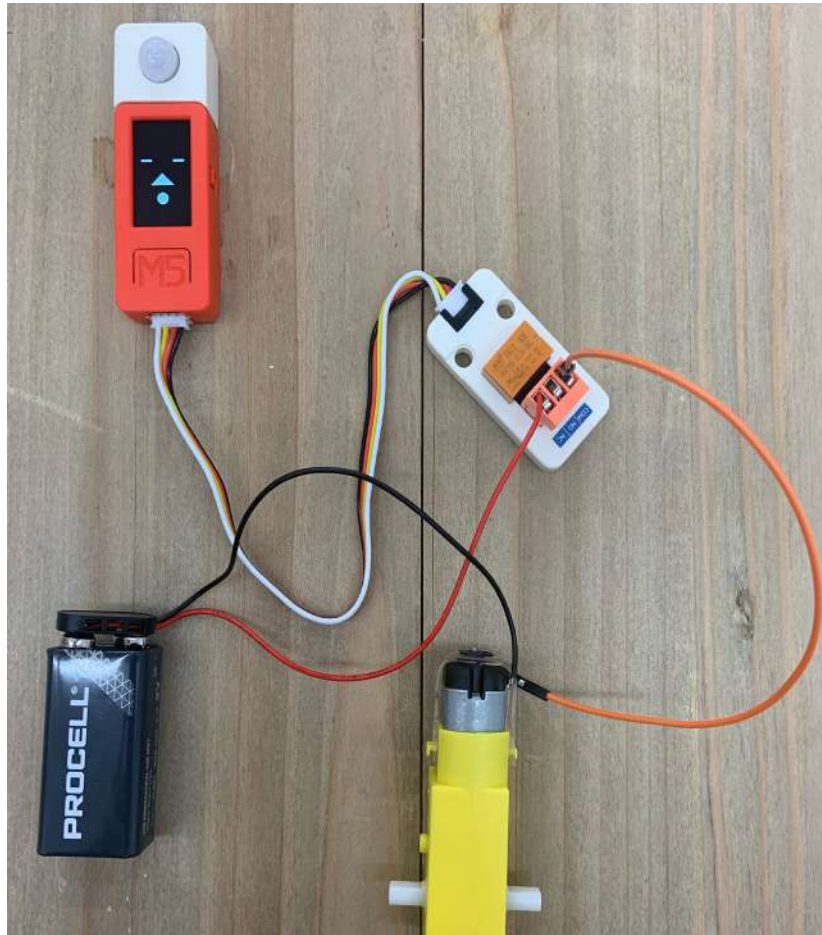











Proto #6

Input → Output
Movement → Relay

PlugNPlay Prototype Handleiding



Wat hebben we nodig?

	M5StickC		Beweging-sensor		9V batterij		Gele motor		Relay
	4 pin grove kabel		male jumper-kabel		USB-C kabel				

Moeilijkheidsgraad:



INPUT → BREIN

- o Plaats de **bewegingssensor** op de M5StickC.

BREIN → OUTPUT

- o Verbind **schakelaar (relay)** met M5StickC via de 4 pin grove kabel.
- o Verbind **gele motor** met schakelaar:
 - Met behulp van een male jumper kabel verbind je een bronzen lusje van de gele motor met de COM-poort van de schakelaar.
- o Koppel de **batterij**:
 - Connecteer één batterijkabel met de NC poort van de schakelaar.
 - Connecteer de andere batterijkabel met het 2^{de} bronzen lusje van de gele moter.

HET BREIN PROGRAMMEREN

- o Koppel het prototype met jouw computer via <https://flow.m5stack.com/>
- o Download de CODE via de website-tool: **Prototype: basics**
 - Dropbox-venster? Sluit dit want je moet niet registreren.
 - Download de file. Je hoeft dit document niet te openen op jouw computer.
- o Open het document via het programma: 
- o Schakel codetaal van Python naar Blockly: 
- o Verstuur de code naar jouw M5StickC: klik op RUN: 

WERKING

De schakelaar **schakelt aan- of uit** en er komt een gezichtje tevoorschijn op het scherm. Onze bewegingssensor wordt aangestuurd door beweging en stuurt een signaal uit naar de relay unit. Deze zal op zijn beurt een verbonden apparaatje kunnen aansturen.

